

สารบัญตาราง

ตารางที่	หน้า
2.5 คุณสมบัติของRelay Module.....	13
2.7 แสดงขาที่ใช้ในการเชื่อมต่อของ Relay Module 4 Channels.....	14
2.8 วิธีต่อใช้งานRelay Module 4 Channels.....	15
4.1 ความคิดเห็นของผู้เชี่ยวชาญที่มีต่อความเหมาะสมของการพัฒนาแอปพลิเคชัน ควบคุมหุ่นยนต์เคลื่อนที่ด้วยล้อผ่านการสื่อสารไร้สาย.....	54
4.2 ความพึงพอใจของผู้ใช้งานที่มีต่อแอปพลิเคชันควบคุมหุ่นยนต์เคลื่อนที่ด้วยล้อ ผ่านการสื่อสารไร้สาย.....	55
ก-1 รายชื่อผู้เชี่ยวชาญสำหรับตรวจสอบเครื่องมือในการศึกษา.....	63
ข-1 แบบประเมินคุณภาพโดยผู้เชี่ยวชาญ.....	66
ข-2 แบบสอบถามความพึงพอใจ.....	68