



มหาวิทยาลัยราชภัฏมหาสารคาม
RAJABHAT MAHASARAKHAM UNIVERSITY



ภาคผนวก ก

ใบงานที่ใช้ในการเรียนเพิ่มทักษะการเขียนแบบ

มหาวิทยาลัยราชภัฏมหาสารคาม
RAJABHAT MAHASARAKHAM UNIVERSITY

ใบงานที่ 1

สเกลาร์และเวกเตอร์

วัตถุประสงค์

1. เพื่อให้นักศึกษารู้จักและเข้าใจหลักการของวิชากลศาสตร์ ในเรื่องสเกลาร์และเวกเตอร์
2. เพื่อให้นักศึกษานำไปประยุกต์ใช้กับปัญหาหลากหลายในทางวิศวกรรมได้

ตัวอย่างที่ 1

$$\vec{A} = 3\hat{i} + 2\hat{j} + 4\hat{k} \quad \vec{B} = 2\hat{i} - 3\hat{j} \quad \text{Find } \vec{A} \times \vec{B}, \vec{A} \cdot \vec{B} \quad \text{and } \theta$$

$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 3 & 2 & 4 \\ 2 & -3 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} \\ 3 & 2 \\ 2 & -3 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{k} \\ 3 & 4 \\ 2 & 0 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} \hat{j} & \hat{k} \\ 2 & 4 \\ -3 & 0 \end{vmatrix}$$

$$= 8\hat{j} - 9\hat{k} - 4\hat{k} + 12\hat{i}$$

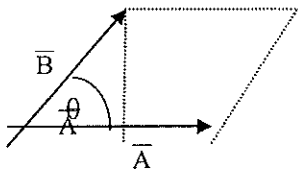
$$= 12\hat{i} + 8\hat{j} - 13\hat{k}$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = 6 - 6 = 0$$

$$\theta = \cos^{-1} 0 = \frac{\pi}{2}$$

มหาวิทยาลัยราชภัฏมหาสารคาม
RAJABHAT MAHASARAKHAM UNIVERSITY

Application for cross products



$$\text{area} = \text{Base} \times \text{Height}$$

$$= |\vec{A}| \cdot |\vec{B}| \sin \theta$$

$$= |\vec{A} \times \vec{B}|$$

#

Scalar Triple products

$$V = \vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C})$$

$$\text{ให้ } \vec{A} = A_x \hat{i} + A_y \hat{j} + A_z \hat{k}$$

$$\vec{B} = B_x \hat{i} + B_y \hat{j} + B_z \hat{k}$$

$$\vec{C} = C_x \hat{i} + C_y \hat{j} + C_z \hat{k}$$

$$\vec{B} \times \vec{C} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ B_x & B_y & B_z \\ C_x & C_y & C_z \end{vmatrix} \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} \\ B_x & B_y \\ C_x & C_y \end{vmatrix}$$

$$= (B_y C_z - B_z C_y) \hat{i} + (B_z C_x - B_x C_z) \hat{j} \\ + (B_x C_y - B_y C_x) \hat{k}$$

$$\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = A_x (B_y C_z - B_z C_y) + A_y (B_z C_x - B_x C_z) + A_z (B_x C_y - B_y C_x)$$

$$V (\text{ปริมาตร}) = \text{พื้นที่ฐาน} \times \text{สูง} \\ = |\vec{B} \times \vec{C}| |\vec{A}| \cos x \\ = \vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C})$$

Ans

มหาวิทยาลัยราชภัฏมหาสารคาม
RAJABHAT MAHASARAKHAM UNIVERSITY

ใบงานที่ 2

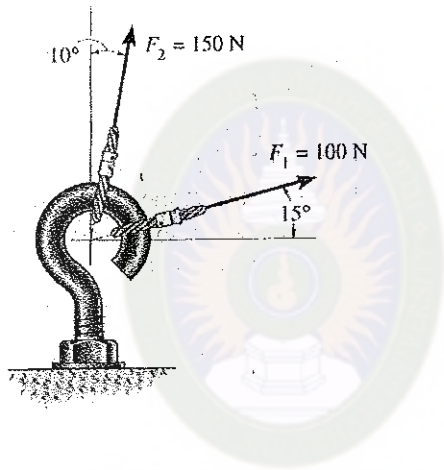
ระบบแรงและแรงลัพธ์

วัตถุประสงค์

1. เพื่อให้ให้นักศึกษารู้จักและเข้าใจหลักการของวิชากลศาสตร์ ในเรื่องระบบแรงและแรงลัพธ์
2. เพื่อให้ให้นักศึกษานำไปประยุกต์ใช้กับปัญหาหลากหลายในทางวิศวกรรมได้

ตัวอย่างที่ 2

สลัก รูปร่างถูกกระทำด้วยแรง \vec{F}_1 และ \vec{F}_2 จงหาขนาดและทิศทางของแรงลัพธ์



Solution

$$\vec{F} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 \Rightarrow \vec{F}_1 = 100 \cos 15^\circ \hat{i} + 100 \sin 15^\circ \hat{j}$$

$$\vec{F}_2 = 150 \cos 80^\circ \hat{i} + 150 \sin 80^\circ \hat{j}$$

$$|\vec{F}| = \sqrt{(100 \cos 15^\circ + 150 \cos 80^\circ)^2 + (100 \sin 15^\circ + 150 \sin 80^\circ)^2}$$

$$= 212.6 \text{ N} \quad \#$$

$$\theta = \tan^{-1} \frac{F_y}{F_x} = \tan^{-1} \frac{100 \sin 15^\circ + 150 \sin 80^\circ}{100 \cos 15^\circ + 150 \cos 80^\circ}$$

$$= 54.8^\circ$$

Ans

ใบงานที่ 3

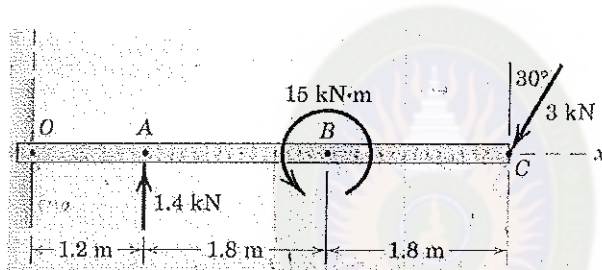
สภาพสมดุล

วัตถุประสงค์

1. เพื่อให้ให้นักศึกษารู้จักและเข้าใจหลักการของวิชากลศาสตร์ ในเรื่องสภาพสมดุล
2. เพื่อให้ให้นักศึกษานำไปประยุกต์ใช้กับปัญหาหลากหลายในทางวิศวกรรมได้

ตัวอย่างที่ 3

beam คงที่มวล 500 kg ถูกกระทำด้วยแรงภายนอก 3 แรง ดังรูป จงคำนวณหาแรงปฏิกิริยาและโมเมนต์ที่จุดหมุน O กำหนดให้ระนาบ xy อยู่ในแนวดิ่ง



Solution $\Sigma \vec{F} = 0$

$$\Sigma F_x = 0; F_{x0} - 3 \sin 30^\circ = 0$$

$$F_{x0} = 1.5 \text{ kN} \quad \#$$

$$\Sigma F_y = 0; F_{y0} + 1.4 - 0.5(10) - 3 \cos 30^\circ = 0$$

$$F_{y0} = 1.5\sqrt{3} + 5 - 1.4$$

$$= 6.198 \text{ kN} \quad \#$$

$$\Sigma M_o = 0$$

$$M_o + 1400(1.2) - 5000(2.4) + 15000 - 3000 \cos 30^\circ(4.8) = 0$$

$$M_o + 1680 - 12000 + 15000 - 12470 = 0$$

$$M_o - 7790 = 0$$

$$\therefore M_o = 7790 \text{ N.m} \quad \text{Ans}$$

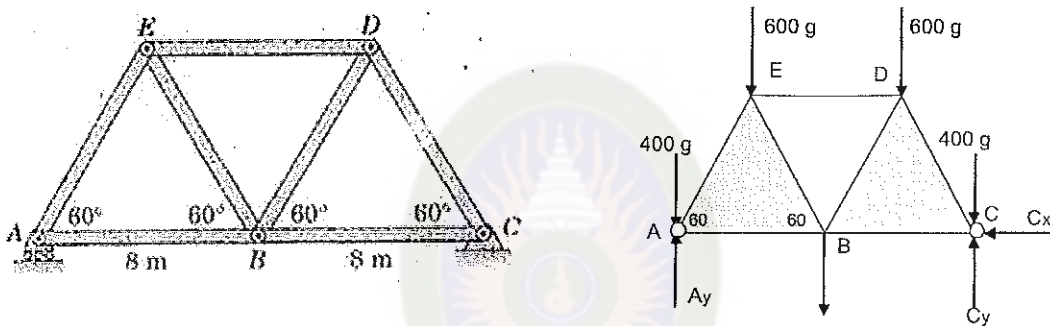
ใบงานที่ 4

การวิเคราะห์โครงสร้าง

วัตถุประสงค์

1. เพื่อให้ให้นักศึกษารู้จักและเข้าใจหลักการของวิชากลศาสตร์ ในเรื่องการวิเคราะห์โครงสร้าง
2. เพื่อให้ให้นักศึกษานำไปประยุกต์ใช้กับปัญหาหลากหลายในทางวิศวกรรมได้

ตัวอย่างที่ 4 ชิ้นส่วนของโครงสร้างแต่ละชิ้นทำด้วยแท่งเหล็กขนาดยาว 8 เมตร มวล 400 kg จงคำนวณหา แรงดึงและแรงกดเฉลี่ยในแต่ละชิ้นส่วนของโครงสร้างเนื่องจากน้ำหนัก



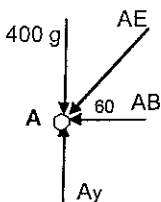
Solution 1. น้ำหนักจะกดลงบนจุดเชื่อมต่อของแต่ละหมุดโดยเฉลี่ยหมุดละ 200g
ดังนั้น B มี 4 หมุด = 800g

2. free body diagram ของโครงสร้างเพื่อคำนวณหาแรงที่รองรับจุด A

$$\sum M_C = 0; \quad A_y(16) - 400g(16) - 600g(12) - 800g(8) - 600g(4) = 0$$

$$A_y = \frac{22400g}{16} = 1400g \quad \text{N}$$

Consider Joint A



$$\sum F_y = 0$$

$$1400g - 400g - AE \sin 60^\circ = 0$$

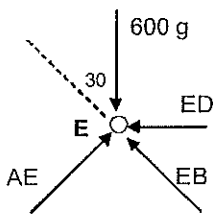
$$AE = \frac{1000g}{\sin 60^\circ} = \frac{2000g}{\sqrt{3}} = 11.316 \text{ kN (C) } \#$$

$$\sum F_x = 0; \quad -AB - AE \cos 60^\circ = 0$$

$$AB = -\frac{11.316}{2} = -5.65 \text{ kN}$$

$$AB = 5.65 \text{ kN (T) } \#$$

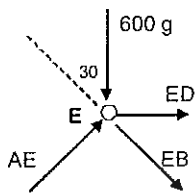
Consider Joint E



$$\sum F_y = 0; \quad EB \sin 60 + AE \sin 60 - 600g = 0$$

$$\begin{aligned} EB &= \left[-11.316 \times \frac{\sqrt{3}}{2} + 600g \right] \times \frac{2}{\sqrt{3}} \\ &= \left[-1000g + 600g \right] \times \frac{2}{\sqrt{3}} = -\frac{800g}{\sqrt{3}} \\ &= -4.53 \text{ kN} = 4.53 \text{ (T)} \quad \# \end{aligned}$$

รูปที่ถูกต้อง

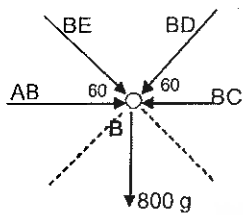


$$\sum F_x = 0; \quad -EB \cos 60 - ED + AE \cos 60 = 0$$

$$\begin{aligned} ED &= EB \cos 60 - AE \cos 60 \\ &= (-4.53 - 11.316) / 2 = -7.923 \text{ kN} \\ &= 7.92 \text{ kN (T)} \quad \# \end{aligned}$$

ข้อสังเกต เครื่องหมายที่เป็นลบแสดงว่ารูปที่สร้างขึ้นมีทิศทางที่ไม่ถูกต้อง

Consider Joint B



$$-BD \sin 60 - BE \sin 60 - 800g = 0$$

$$\begin{aligned} \sum F_y = 0; \quad BD &= (-BE \sin 60 - 800g) / \sin 60 \\ &= \left(4.53 \left(\frac{\sqrt{3}}{2} \right) - 7.84 \right) \times \frac{2}{\sqrt{3}} \\ &= -4.53 \text{ kN} \quad \# = 4.53 \text{ kN (T)} \end{aligned}$$

$$\sum F_x = 0; \quad -BC + AB + BE \cos 60 - BD \cos 60 = 0$$

$$\begin{aligned} BC &= -BD \cos 60 + AB + BE \cos 60 \\ &= \frac{4.53}{2} + 5.65 - \frac{4.53}{2} \\ &= 5.65 \text{ kN (C)} \quad \# \end{aligned}$$

$$\sum F_y = 0; \quad -BC + AB + BE \cos 60 - BD \cos 60 = 0$$

$$\begin{aligned} BC &= BD \cos 60 + AB + BE \cos 60 \\ &= \frac{4.53}{2} + 5.65 - \frac{4.53}{2} \\ &= 5.65 \text{ kN (C)} \quad \text{Ans} \end{aligned}$$

ใบงานที่ 5

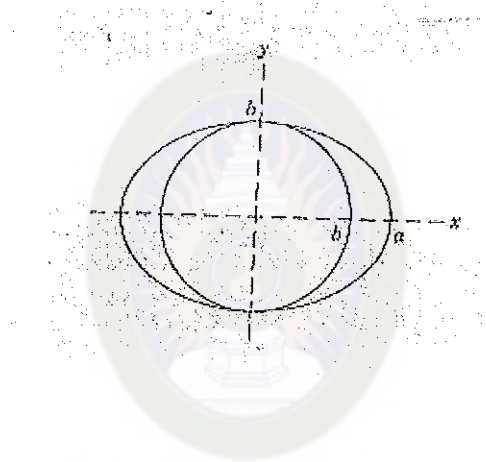
ความเลียดทาน

วัตถุประสงค์

1. เพื่อให้ให้นักศึกษารู้จักและเข้าใจหลักการของวิชากลศาสตร์ ในเรื่องความเลียดทาน
2. เพื่อให้ให้นักศึกษานำไปประยุกต์ใช้กับปัญหาหลากหลายในทางวิศวกรรมได้

ตัวอย่างที่ 5

จงหาค่าแห่งของจุด Centroid ของพื้นที่แรเงาระหว่างรูปวงกลมและ ellipse



Solution

(1) x-axis is symmetry of area, So Centroid is $(\bar{x}, 0)$

(2) ellipse equation ; $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$

$$x' = \frac{a}{b} \sqrt{b^2 - y^2}$$

circle equation, $x^2 + y^2 = b^2$

$$x = \sqrt{b^2 - y^2}$$

$$dA = (x' - x)dy = \left(\frac{a}{b} - 1\right)(\sqrt{b^2 - y^2}) dy$$

$$x_c = \frac{x' + x}{2}$$

$$\begin{aligned} A &= \int_{-b}^b \left(\frac{a}{b} - 1\right) (\sqrt{b^2 - y^2}) dy \\ &= \left(\frac{a}{b} - 1\right) \int_{-b}^b (b^2 - y^2)^{\frac{1}{2}} dy \end{aligned}$$

give $y = b \sin \theta$ $dy = b \cos \theta d\theta$

$$\begin{aligned} \therefore \int (b^2 - y^2) dy &= \int (b^2 - b^2 \sin^2 \theta)^{\frac{1}{2}} b \cos \theta d\theta \\ &= \int (b \cos \theta)(b \cos \theta) d\theta = \int b^2 \cos^2 \theta d\theta \\ &= b^2 \int \cos^2 \theta d\theta = b^2 \int \left(\frac{\cos 2\theta + 1}{2}\right) d\theta \\ &= 2 \frac{b^2}{2} \left[\frac{\sin 2\theta}{2} + \theta \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = b^2 \left[0 + \frac{\pi}{2} - 0 \right] \\ \therefore A &= \left(\frac{a}{b} - 1\right) (b^2 \frac{\pi}{2}) = \frac{\pi ab}{2} - \frac{\pi b^2}{2} = \frac{\pi}{2} (ab - b^2) \end{aligned}$$

จาก $A \bar{x} = \int x_c dA$

$$\frac{1}{2} \pi (ab - b^2) \bar{x} = \int_{-b}^b \left(\frac{x' + x}{2}\right) (x' - x) dy$$

$$= \frac{1}{2} \int_{-b}^b (x'^2 + x^2) dy$$

$$= \int_0^b \left[\frac{a^2}{b^2} (b^2 - y^2) \right] - [b^2 - y^2] dy$$

$$= \int_0^b \left(\frac{a^2}{b^2} - 1\right) (b^2 - y^2) dy$$

$$= \left(\frac{a^2}{b^2} - 1\right) \left[b^2 y - \frac{y^3}{3} \right]_0^b$$

$$= \left(\frac{a^2}{b^2} - 1\right) \left(b^3 - \frac{b^3}{3} \right)$$

$$= \frac{2}{3} b^3 \left(\frac{a^2}{b^2} - 1 \right)$$

$$\therefore \bar{x} = \frac{2}{3} b^3 \frac{(a-b)(a+b)}{b^2} \times \frac{2}{\pi b(a-b)}$$

$$= \frac{4}{3\pi} (a+b)$$

Ans

มหาวิทยาลัยราชภัฏมหาสารคาม
RAJABHAT MAHASARAKHAM UNIVERSITY

ใบงานที่ 6

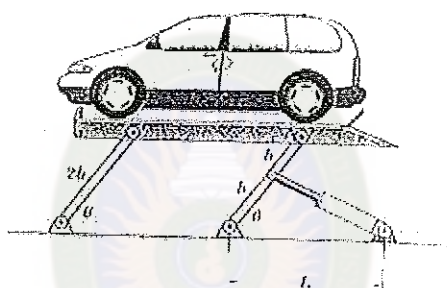
งานเสมือน

วัตถุประสงค์

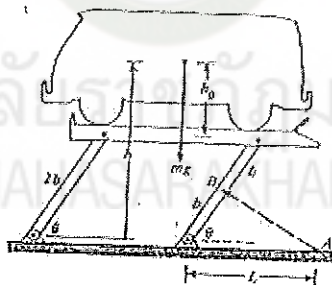
1. เพื่อให้นักศึกษารู้จักและเข้าใจหลักการของวิชากลศาสตร์ ในเรื่องงานเสมือน
2. เพื่อให้นักศึกษานำไปประยุกต์ใช้กับปัญหาหลากหลายในทางวิศวกรรมได้

ตัวอย่างที่ 6

จงแสดงแรงกด C ในกระบอกไฮดรอลิกที่ใช้สำหรับยกแท่นรถยนต์ในเทอมของ θ สำหรับมวลของก้านต่อต่าง ๆ จะไม่นำมาพิจารณา จะพิจารณาเฉพาะมวลของรถเท่านั้น



b)



Solution การเปลี่ยนตำแหน่งเสมือนในแนวของแรง C เท่ากับ δl การเปลี่ยนตำแหน่งเสมือนในแนวของแรง mg เท่ากับ δh

จากรูป กระบอกไฮดรอลิกยาว l

$$\therefore l^2 = (b \sin \theta)^2 + (L - b \cos \theta)^2$$

$$\begin{aligned} \delta \theta, 2l \delta l &= 2b \sin \theta \cos \theta \delta \theta + 2(L - b \cos \theta) \delta \theta \\ &= 2L b \sin \theta \delta \theta \end{aligned}$$

$$\delta l = \frac{Lb}{\ell} \sin\theta \delta\theta$$

และ $h = 2b\sin\theta + h_0$

$$\delta h = 2b\cos\theta \delta\theta$$

จาก $[\delta u = 0]$; $C\delta l - mg\delta h = 0$

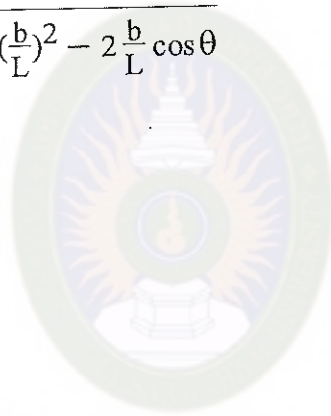
$$C \left[\frac{Lb}{\ell} \sin\theta \delta\theta \right] - mg(2b\cos\theta \delta\theta) = 0$$

$$C = 2mg \frac{\ell}{L} \cot\theta$$

$$= \frac{2mg}{L} \sqrt{(b\sin\theta)^2 + (L - b\cos\theta)^2} \cot\theta$$

$$C = 2mg \cot\theta \sqrt{1 + \left(\frac{b}{L}\right)^2 - 2\frac{b}{L} \cos\theta}$$

Ans



มหาวิทยาลัยราชภัฏมหาสารคาม
RAJABHAT MAHASARAKHAM UNIVERSITY



มหาวิทยาลัยราชภัฏมหาสารคาม
RAJABHAT MAHASARAKHAM UNIVERSITY

การประเมินผลการศึกษา

ระดับคะแนนตัวอักษร	แต้มระดับคะแนน	เกณฑ์คะแนน
A	4.00	80 – 100
B+	3.50	75 – 79
B	3.00	70 – 74
C+	2.50	65 – 69
C	2.00	60 – 64
D+	1.50	55 – 59
D	1.00	50 – 54
F	0.00	0 – 49
I	-	
W	-	

รายชื่อหนังสืออ่านประกอบ

1. Keith M. Walker. Applied Mechanics For Engineering Technology, กรุงเทพฯ: บริษัท สำนักพิมพ์ซีเอ็ด จำกัด
2. R.C. Hibbeler, ENGINEERING MECHANICS statics , กรุงเทพฯ: บริษัท สำนักพิมพ์ซีเอ็ด จำกัด
3. Russell C. Hibbeler. Engineering Mechanics, กรุงเทพฯ: บริษัท สำนักพิมพ์ซีเอ็ด จำกัด